

# Equazioni differenziali ordinarie

Un'equazione differenziale ordinaria di ordine  $n$  è una relazione tra:

1. una variabile indipendente  $x \in \mathbb{R}$ ,
2. una funzione incognita  $y = y(x)$  a valori reali
3. le derivate  $y^{(k)}$  di  $y$  fino all'ordine  $n$ .

Tale relazione è scritta come

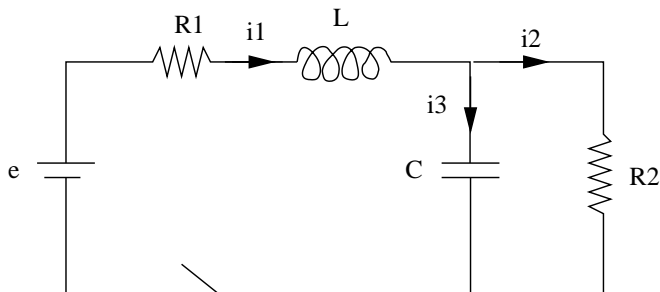
$$\mathcal{F}(x, y, y', y'', \dots, y^{(n)}) = 0.$$

**Es.**  $y'' + (1+x)y' - y + \sin(x) = 0$  è una equazioni differenziale ordinaria di ordine 2.

Data l'eqz. differenziale, l'obiettivo è calcolare la funzione  $y(x)$  che soddisfa l'equazione data.

## Esempio di elettrotecnica

Si consideri il circuito elettrico seguente:



Si vuole determinare la differenza di potenziale ai capi del condensatore dal momento in cui il circuito viene chiuso e per un certo intervallo di tempo.

$x$  rappresenta la variabile indipendente *tempo*

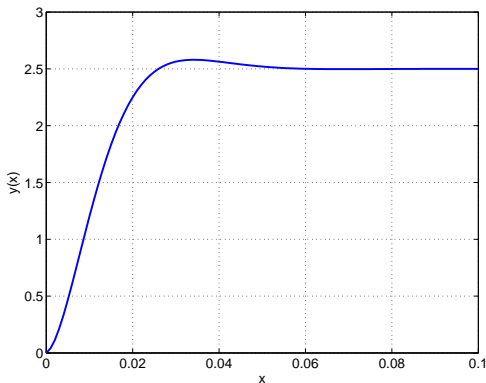
$y = y(x)$  è la differenza di potenziale ai capi del condensatore

Utilizzando le leggi di Kirchoff e di Ohm ed i legami tra differenza di potenziale, carica e intensità di corrente, si perviene alla relazione seguente:

$$LCy''(x) + (R_1C + L/R_2)y'(x) + (1 + R_1/R_2)y(x) = e \quad (1)$$

con le "condizioni iniziali" al tempo  $x = 0$  (istante in cui viene chiuso il circuito)  $y(0) = 0$  e  $y'(0) = 0$ .

Se ad esempio si prendono  $L = 0.1$  Henry,  $C = 10^{-3}$  Farad,  $R_1 = R_2 = 10$  Ohm,  $e = 5$  Volt, si ottiene la seguente soluzione:



Obiettivo: risolvere semplici equazioni differenziali analiticamente.

## Alcune definizioni

**Def.** L'**ordine** di una equazione differenziale ordinaria è il massimo ordine di derivazione che compare.

**Def.** Una **soluzione** dell'eq. diff.  $\mathcal{F}(x, y, y', \dots, y^{(n)}) = 0$  in  $I \subset \mathbb{R}$  è una funzione  $y = y(x)$ ,  $y : I \rightarrow \mathbb{R}$  derivabile  $n$  volte su  $I$  e tale che:

$$\mathcal{F}(x, y(x), y'(x), \dots, y^{(n)}(x)) = 0, \quad \forall x \in I$$

**Def.** Una eqz. diff. si dice in **forma normale** se si può esplicitare la derivata di ordine massimo, ovvero se esiste una funzione  $f$  tale che:

$$y^{(n)} = f(x, y(x), y'(x), \dots, y^{(n-1)}).$$

**Es.** L'equazione del circuito si può scrivere in forma normale:

$$y'' = -\frac{1}{LC} \left( R_1 C + \frac{L}{R_2} \right) y' - \frac{1}{LC} \left( 1 + \frac{R_1}{R_2} \right) y + \frac{1}{LC} e.$$

**Def.** L'eqz. diff. si dice **autonoma** se non compare una dipendenza esplicita dalla variabile indipendente  $x$ .

**Es.**

$$\sin(x)y'' + y' - xy = \cos(x) \quad \text{non è autonoma}$$

$$y'' + (x + 1)y = 0 \quad \text{non è autonoma}$$

$$y'' - (y')^2 = 1 \quad \text{è autonoma}$$

**Def.** Un'eqz. diff. si dice **lineare** se  $y$  e tutte le sue derivate compaiono al massimo con grado 1.

**Es.**

$$y'' - (y')^2 = 1 \quad \text{non è lineare}$$

$$y'' + (x + 1)y' = 0 \quad \text{è lineare}$$

# Equazioni del primo ordine

La forma generale è  $\mathcal{F}(x, y, y') = 0$

L'eqz. diff. scritta in forma normale è  $y' = f(x, y)$

**Es.**  $y'(e^y + 1) - (e^x + 1) = 0$  (nella forma  $\mathcal{F}(x, y, y') = 0$ )

In forma normale si ha:  $y' = \frac{e^x + 1}{e^y + 1}$ .

L'obiettivo è calcolare una funzione  $y(x)$  che soddisfa l'equazione differenziale data.

Quante soluzioni esistono?

## Una semplice equazione

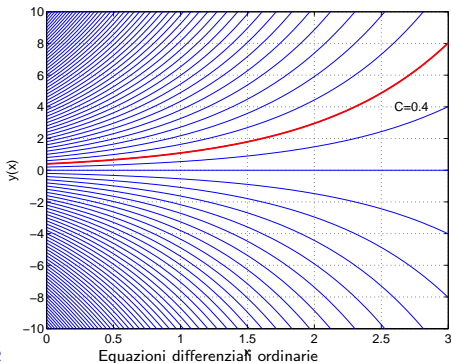
Risolvere  $y' - y = 0$  o, equivalentemente  $y' = y$ .

$y(x)$  definita su  $I$  è una soluzione di  $y' = y$  se  $y'(x) = y(x)$ ,  
 $\forall x \in I$ .

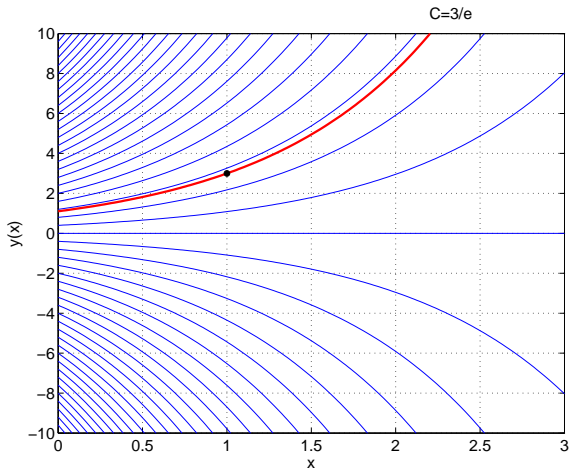
Ricordiamo che una funzione che coincide con la sua derivata è  
 $y(x) = e^x$ , quindi  $y(x) = e^x$  è soluzione di  $y' = y$ .

Però anche  $y(x) = Ce^x$  soddisfa  $y'(x) = Ce^x = y(x)$ , essendo  $C$   
un qualsiasi numero reale.

Quindi l'equazione  
data ammette infinite  
soluzioni.



Ci si pone il problema di determinare una soluzione particolare, per esempio quella che soddisfa una condizione del tipo  $y(x_0) = y_0$ , con  $x_0$  e  $y_0$  le coordinate di un punto del piano cartesiano. Ad esempio tra tutte le soluzioni  $y(x) = Ce^x$ , cerco quella che passa per il punto  $(1, 3)$ , ovvero t.c.  $y(1) = 3$ . Allora trovo  $y(1) = Ce = 3$ , cioè  $C = 3/e$



Una soluzione generica dell'equazione differenziale  $\mathcal{F}(x, y, y', \dots, y^{(n)}) = 0$ , dipendente da una costante generica  $C$  è detta **integrale generale** dell'equazione differenziale.  
Una soluzione con una  $C$  specifica è detta **integrale particolare** dell'equazione differenziale.

# Problema di Cauchy

Data una funzione  $f(x, y)$  e dato un punto  $(x_0, y_0)$  del piano cartesiano, il problema di determinare la funzione  $y = y(x)$ ,  $y : I \rightarrow \mathbb{R}$  derivabile, t.c.

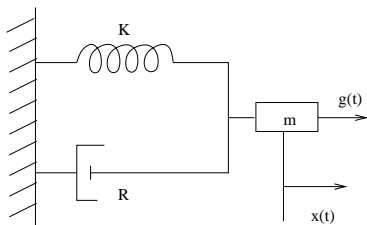
$$\begin{cases} y'(x) = f(x, y(x)) & x \in I \\ y(x_0) = y_0 \end{cases}$$

con  $x_0 \in I$ , è detto **problema di Cauchy** del primo ordine. La condizione  $y(x_0) = y_0$  è detta **condizione iniziale** ed il problema di Cauchy è anche detto problema ai valori iniziali.

La variabile indipendente  $x$  può rappresentare il tempo, per cui interessa studiare come evolve un sistema a partire da una situazione assegnata  $y_0$  all'istante iniziale  $x_0$ .

## Un altro esempio

Moto di un sistema costituito da un corpo di massa  $m$ , da una molla fissata ad una parete (=oscillatore).



L'oscillatore è sottoposto ad una forza esterna  $g(t)$  ( $t =$  tempo) ed è presente una resistenza meccanica  $R$ .

Indicando con  $x(t)$  lo spostamento della massa  $m$  al tempo  $t$ , esso è soluzione della seguente equazione differenziale:

$$mx''(t) + Rx'(t) + K(x(t) - L) = g(t) \quad t \geq t_0$$

dove  $L$  è la lunghezza a riposo della molla e  $K$  è la sua costante elastica.  $x(t_0) = x_0$  posizione iniziale,  $x'(t_0) = 0$  velocità iniziale. Qui  $t$  è la variabile indipendente,  $x(t)$  è la funzione incognita.

# Problema di Cauchy

Dati  $I \subseteq \mathbb{R}$  (intervallo),  $f : I \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $x \in I$ ,  $y_0 \in \mathbb{R}$ , si cerca  $y : I \rightarrow \mathbb{R}$  t.c.

$$\begin{cases} y'(x) = f(x, y(x)) & x \in I \\ y(x_0) = y_0 \end{cases} \quad (2)$$

**Teorema.** Se  $f(x, y)$  è continua rispetto ai suoi argomenti ed è lipschitziana rispetto al secondo argomento, uniformemente rispetto al primo argomento, ovvero esiste una costante  $L > 0$  tale che

$$|f(x, y_1) - f(x, y_2)| \leq L|y_1 - y_2|, \quad \forall x \in I, \forall y_1, y_2 \in \mathbb{R}$$

ALLORA esiste un intervallo chiuso  $[x_0 - \alpha, x_0 + \alpha] \subset I$  tale che esiste unica soluzione  $y(x)$  di classe  $C^1([x_0 - \alpha, x_0 + \alpha])$  del problema di Cauchy (2).

# Equazioni del primo ordine a variabili separabili

Sono equazioni del tipo

$$y' = f(x, y) = g(x)h(y)$$

cioè equazioni in cui la funzione  $f(x, y)$  può essere scritta come prodotto di due funzioni:  $g$  (=funzione continua della sola  $x$ ) e  $h$  (=funzione continua della sola  $y$ ).

**Es.**  $y' = \frac{e^x + 1}{e^y + 1}$ . Si ha  $g(x) = e^x + 1$ ,  $h(y) = \frac{1}{e^y + 1}$ .

Anzitutto si osserva che se  $\exists \bar{y} : h(\bar{y}) = 0$ , allora la funzione costante  $y(x) = \bar{y}$  è soluzione dell'equazione differenziale data. Infatti, se  $h(\bar{y}) = 0$  e  $y(x) = \bar{y}$ , allora  $y'(x) = 0$  e si ha  $0 = 0$ .

Quindi  $y' = g(x)h(y)$  ha tanti integrali particolari quanti sono gli zeri di  $h(y)$ . Questi integrali particolari sono detti **integrali singolari**.

Ora sia  $y : h(y) \neq 0$ , allora, da  $y' = g(x)h(y)$  posso scrivere

$$\frac{1}{h(y)}y' = g(x).$$

Riprendendo la notazione di derivata di Leibniz e operando formalmente, abbiamo

$$\frac{1}{h(y)} \frac{dy}{dx} = g(x), \text{ ovvero } \frac{1}{h(y)} dy = g(x) dx$$

e integrando a sinistra e a destra si ha:

$$\int \frac{1}{h(y)} dy = \int g(x) dx + c.$$

Es.

$$1) y' = 2x\sqrt{1-y^2}$$

$$2) y' = 2y - y^2$$

$$3) y' = \frac{e^x + 1}{e^y + 1}$$

$$4) y' = x \sin y$$

$$5) y' = \frac{2xy}{x^2 - 1}$$

6)

$$\begin{cases} yy' = x(4 - y^2) \\ y(0) = \sqrt{3} \end{cases}$$

Calcolare  $\lim_{x \rightarrow +\infty} y(x)$

7)

$$\begin{cases} y' = y^3 \sin(2x) \cos(2x) \\ y(0) = \sqrt{2} \end{cases}$$

Calcolare  $y\left(\frac{\pi}{8}\right)$

# Equazioni del primo ordine lineari a coefficienti continui

Sono equazioni del tipo

$$y' + a(x)y = b(x)$$

con  $a(x)$  e  $b(x)$  funzioni continue su un intervallo  $I$ .

Se  $b(x) = 0$ , l'equazione si dice **omogenea**

se  $b(x) \neq 0$ , l'equazione si dice **non omogenea**

Il problema di Cauchy associato a questo tipo di equazione è:

$$\begin{cases} y' + a(x)y = b(x) & x \in I \\ y(x_0) = y_0 \end{cases}$$

con  $x_0$ ,  $y_0$ ,  $a(x)$  e  $b(x)$  noti. Si deve calcolare  $y(x)$ .

Vediamo come risolvere il problema di Cauchy per eqz. diff. del primo ordine lineari a coeff. continui.

1. Sia  $A(x) = \int_{x_0}^x a(t)dt$  la funzione integrale di  $a(x)$ .

2. Prendo l'eqz. diff.  $y' + a(x)y = b(x)$  e la moltiplico per  $e^{A(x)}$  (a sx e a dx):

$$(y' + a(x)y)e^{A(x)} = b(x)e^{A(x)}. \quad (3)$$

3. Osservo che

$$(y'e^{A(x)} + a(x)ye^{A(x)}) = y'e^{A(x)} + yA'(x)e^{A(x)} = D(ye^{A(x)}) \quad (4)$$

e, integrando entrambi i membri di (3) tra  $x_0$  e  $x$ , si ha

$$\int_{x_0}^x (y' + a(t)y)e^{A(t)} dt = \int_{x_0}^x b(t)e^{A(t)} dt \quad (5)$$

Il termine di sx di (4) è

$$\int_{x_0}^x (y' + a(t)y)e^{A(t)} dt = \int_{x_0}^x (ye^{A(t)})' dt = ye^{A(x)} - y_0 e^{A(x_0)} = ye^{A(x)} - y_0, \quad (6)$$

Quindi

$$ye^{A(x)} - y_0 = \int_{x_0}^x b(t)e^{A(t)} dt$$

ovvero

$$y(x) = \frac{1}{e^{A(x)}} \left( y_0 + \int_{x_0}^x b(t)e^{A(t)} dt \right)$$

## Casi particolari

1. se  $b(x) = 0$  (equazione omogenea),  $y' + a(x)y = 0$

$$y(x) = y_0 e^{-A(x)}$$

2. se  $b(x) = 0$  e  $a(x) = a$  costante,  $y' + ay = 0$   
si ha  $A(x) = a \cdot (x - x_0)$  e la soluzione è:

$$y(x) = y_0 e^{-a \cdot (x - x_0)}$$

3. se  $a(x) = 0$ ,  $y' = b(x)$   
si ha  $A(x) = 0$  e la soluzione è:

$$y(x) = y_0 + \int_{x_0}^x b(t) dt$$

(poichè  $b(t) = y'(t)$ , questo non è altro che il teorema fondamentale del calcolo integrale).

## Esercizi

$$\begin{cases} y' - \frac{2}{x}y = 2x - \frac{14}{x} \\ y(1) = 7 \end{cases} \quad (7)$$

Calcolare  $\lim_{x \rightarrow 0^+} y(x)$ .

$$\begin{cases} y' + y \tan(x) = \sin(2x) \\ y(0) = 1 \end{cases} \quad (8)$$

Calcolare  $y\left(\frac{\pi}{4}\right)$ .

$$\begin{cases} y' - \frac{1}{x}y = \frac{2}{\pi}x \cos(x)e^{2\sin(x)} \\ y(\pi) = 1 \end{cases} \quad (9)$$

Calcolare  $y\left(\frac{\pi}{2}\right)$ .

## Equazioni del secondo ordine lineari a coeff. costanti

Sono equazioni del tipo

$$y'' + ay' + by = f(x)$$

con  $a$  e  $b$  costanti assegnate e  $f(x)$  una funzione continua assegnata su  $I$ .

Il problema di Cauchy relativo è:

$$\begin{cases} y'' + ay' + by = f(x) & x \in I \\ y(x_0) = y_0 \\ y'(x_0) = y_1 \end{cases}$$

dove  $x_0 \in I$ ,  $y_0$  e  $y_1$  sono valori assegnati. L'incognita è la funzione  $y : I \rightarrow \mathbb{R}$ .

**Oss.** Se avessimo una eqz. diff. di ordine  $n$ , servirebbero  $n$  condizioni iniziali  $y(x_0) = y_0, y'(x_0) = y_1, \dots, y^{(n-1)}(x_0) = y_{n-1}$ .

## Ritorniamo all'eqz del secondo ordine

1. Dapprima si considera l'equazione omogenea associata

$$y'' + ay' + by = 0 \quad (11)$$

2. si costruisce il **polinomio caratteristico**

$$\lambda^2 + a\lambda + b = 0 \quad (12)$$

ottenuto da (11) sostituendo alla derivata  $y^{(k)}$  la potenza  $\lambda^k$ .

3. si calcolano le radici  $\lambda_1, \lambda_2$  del polinomio caratteristico (12). Si possono avere 3 casi, a seconda del segno del discriminante  $\Delta$  di (12).

3.1  $\Delta > 0$ .  $\lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R}$  distinte. Allora le funzioni  $y_1(x) = e^{\lambda_1 x}$  e  $y_2(x) = e^{\lambda_2 x}$  sono soluzioni particolari di (11). L'integrale generale di (11) è:

$$y_o(x; c_1, c_2) = c_1 e^{\lambda_1 x} + c_2 e^{\lambda_2 x}, \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}$$

3.2  $\Delta = 0$ . Due soluzioni coincidenti  $\lambda_1 = \lambda_2$ . L'integrale generale di (11) è:

$$y_o(x; c_1, c_2) = (c_1 + c_2 x) e^{\lambda_1 x}, \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}$$

3.3  $\Delta < 0$ .  $\lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{C}$  complesse coniugate con  $Re(\lambda_1) = Re(\lambda_2)$  e  $Im(\lambda_1) = -Im(\lambda_2)$ .

L'integrale generale di (11) è:

$$y_o(x; c_1, c_2) = c_1 e^{\lambda_1 x} + c_2 e^{\lambda_2 x} \quad c_1, c_2 \in \mathbb{C}$$

## Caso 3.3 $\Delta < 0$

Ricordando la definizione di esponenziale di  $z \in \mathbb{C}$ :

$$e^z = e^{\operatorname{Re}(z)}(\cos(\operatorname{Im}(z)) + i \sin(\operatorname{Im}(z)))$$

e ricordando che  $\operatorname{Re}(\lambda_1) = \operatorname{Re}(\lambda_2)$  e  $\operatorname{Im}(\lambda_1) = -\operatorname{Im}(\lambda_2)$ , si ha:

$$\begin{aligned}y_o(x; c_1, c_2) &= c_1 e^{\lambda_1 x} + c_2 e^{\lambda_2 x} \\&= c_1 e^{\operatorname{Re}(\lambda_1)x} (\cos(\operatorname{Im}(\lambda_1)x) + i \sin(\operatorname{Im}(\lambda_1)x)) \\&\quad + c_2 e^{\operatorname{Re}(\lambda_2)x} (\cos(\operatorname{Im}(\lambda_2)x) + i \sin(\operatorname{Im}(\lambda_2)x)) \\&= e^{\operatorname{Re}(\lambda_1)x} \left[ c_1 (\cos(\operatorname{Im}(\lambda_1)x) + i \sin(\operatorname{Im}(\lambda_1)x)) \right. \\&\quad \left. + c_2 (\cos(\operatorname{Im}(\lambda_2)x) + i \sin(\operatorname{Im}(\lambda_2)x)) \right] \\&= e^{\operatorname{Re}(\lambda_1)x} \left[ (c_1 + c_2) \cos(\operatorname{Im}(\lambda_1)x) + i(c_1 - c_2) \sin(\operatorname{Im}(\lambda_1)x) \right]\end{aligned}$$

Poichè  $f$  è a valori reali si ha  $c_1 + c_2 \in \mathbb{R}$  e  $i(c_1 - c_2) \in \mathbb{R}$ .

Ponendo  $C_1 = c_1 + c_2$  e  $C_2 = i(c_1 - c_2)$ , la soluzione dell'omogenea si può scrivere in funzione della sola  $\lambda_1$ , con  $C_1, C_2 \in \mathbb{R}$ :

$$y_o(x; C_1, C_2) = e^{\operatorname{Re}(\lambda_1)x} (C_1 \cos(\operatorname{Im}(\lambda_1)x) + C_2 \sin(\operatorname{Im}(\lambda_1)x))$$

Ritorniamo all'equazione non omogenea

$$y'' + ay' + by = f(x). \quad (13)$$

L'integrale generale di (13) si scrive come

$$y(x; c_1, c_2) = y_o(x; c_1, c_2) + y_p(x)$$

dove  $y_o(x; c_1, c_2)$  è l'integrale generale dell'omogenea associata e  $y_p(x)$  è un integrale particolare che dipende dall'espressione di  $f(x)$ .

Consideriamo il caso in cui  $f(x)$  è prodotto tra un polinomio algebrico di grado  $n$  ( $p_n(x)$ ), un'esponenziale ( $e^{\alpha x}$ , con  $\alpha \in \mathbb{R}$ ) e una funzione trigonometrica ( $\sin(\beta x)$  o  $\cos(\beta x)$  con  $\beta \in \mathbb{R}$ ):

$$f(x) = p_n(x)e^{\alpha x} \sin(\beta x) \quad \text{o} \quad f(x) = p_n(x)e^{\alpha x} \cos(\beta x)$$

Con  $f(x)$  così scelta si ha

$$y_p(x) = x^m e^{\alpha x} (q_1(x) \cos(\beta x) + q_2(x) \sin(\beta x))$$

dove:

$q_1$  e  $q_2$  sono due polinomi di grado  $n$  e:

se  $\alpha + i\beta$  è radice del polinomio caratteristico (cioè coincide con  $\lambda_1$  e /o  $\lambda_2$ ), allora  $m$  è la sua molteplicità, altrimenti  $m = 0$ .

## Riferimenti bibliografici

Canuto Tabacco, cap 11.

**Esercizi** 1.  $y'' + y' - 6y = 3x^2 - x + 2$

2.  $y'' + y' - 6y = 4 \cos(2x)$

3.  $y'' + y' - 3y = e^x$

4.  $y'' - 4y = 4e^{2x}$

5. Sia  $y(x)$  la soluzione del problema di Cauchy

$$\begin{cases} 4y'' + y = 1 \\ y(0) = 0, \quad y'(0) = 3. \end{cases}$$

Calcolare  $y\left(\frac{2}{3}\pi\right)$ .

6. Sia  $y(x)$  la soluzione dell'equazione differenziale  $y'' + 4y' + 4y = 0$  tale che  $\lim_{x \rightarrow +\infty} y(x)e^{2x} = 2$ . Si determini  $y(0)$ .

7. Sia  $y(x)$  la soluzione dell'equazione differenziale  $y'' - y = 1$  tale che  $y'(0) = 1$  e  $\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{y(x)}{x} = 0$ . Si determini  $y(0)$ .